

## MANUAL DE INSTALACION

### IMPORTANTE

Para el cumplimiento de la garantía es importante seguir y cumplir todos los pasos que se detallan en este manual de instalación.

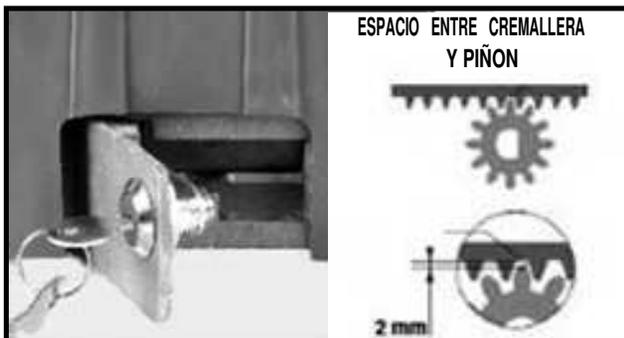
**1** Antes de comenzar con la instalación del motor verificar que el piso sea lo suficientemente firme nivelado y no tenga riesgo de inundaciones y en caso de que alguna de las anteriores no se dé, realizar una base de concreto.

También es necesario verificar que la hoja de portón mueva manualmente en todo su recorrido sin trabas para lo cual la guía deberá estar en todo su recorrido perfectamente recta y sin suciedades que obstaculicen el libre desplazamiento, y en caso de no cumplirse alguna de las anteriores se deberá reemplazar la guía o ruedas según sea necesario (se recomienda utilizar ruedas Bru-Mec canal tipo V).

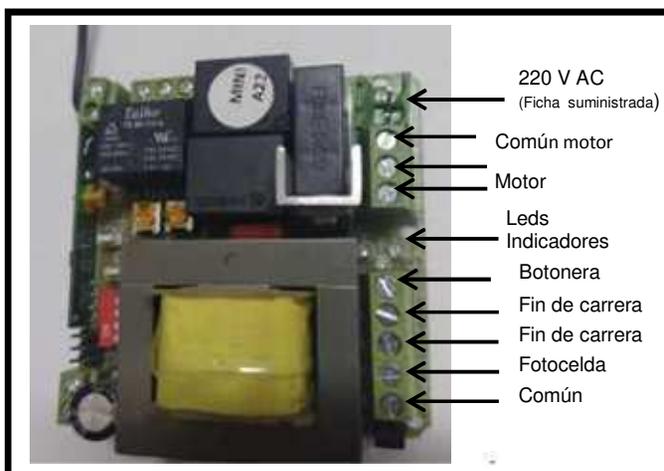
**2** Colocar el equipo sobre la base de manera que el mismo quede a una distancia aproximada de 1.3 cm de la hoja del portón, manteniendo la alineación con el mismo. Luego marcar las perforaciones en el concreto para la colocación de los tarugos provistos en el kit y proceder a atornillar el motor manteniendo la alineación.

**3** Para fijar la cremallera colocar el equipo en modo manual, para lo cual se deberá girar con la llave el tambor de cerradura y abrir la puerta más de 90° (en caso de ser necesario sostener la misma para impedir que esta se cierre) permitiendo así el libre giro del piñón de salida. Luego abrir totalmente el portón y coloque la cremallera sobre el piñón manteniendo una luz de separación de 2mm aproximadamente entre el diente de la cremallera y el fondo del piñón, observando cuidadosamente que la alineación

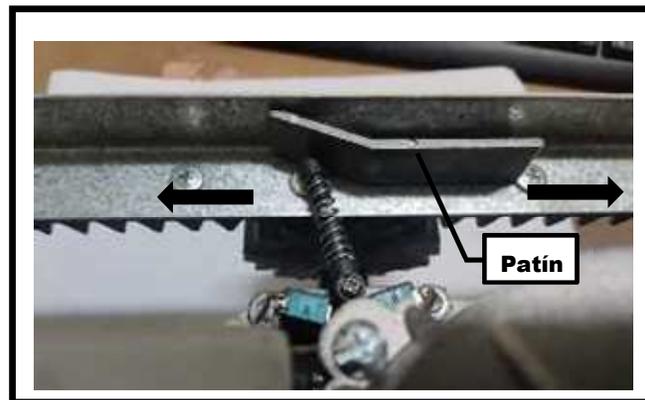
sea la correcta. Este procedimiento debe repetirse con cada tramo de cremallera a instalar. En caso de que la cremallera sea más larga que el portón colocar un refuerzo diagonal en la parte que sobresale. Por otro lado que exista algún espacio entre la hoja del portón y la cremallera deberá ser corregido colocando suplementos entre dichas partes.



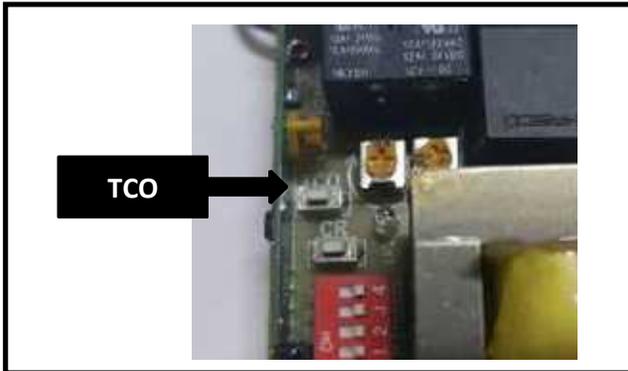
**4** Una vez realizada la fijación del equipo y cremalleras, se procederá a alimentar el modulo con la tensión de línea (220V) mediante ficha suministrada, ubicando en portón en la mitad de su recorrido aprox.. Verificar que al primer pulso del control remoto, el portón deberá abrir, caso contrario sacar la alimentación de línea e invertir los cables del motor dejando el común en su lugar (ver figura). En caso de que hubiera sido necesario invertir los cables de motor será necesario invertir también los cables del fin de carrera dejando el común en su lugar.



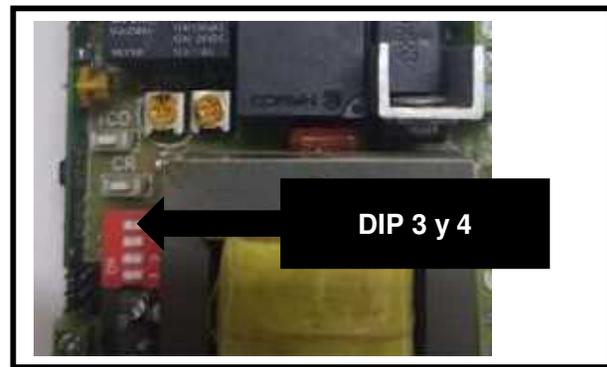
**5** En este paso se indicará la correcta instalación de los patines de fin de carrera. Con el portón cerrado se deberá colocar un patín sobre la cremallera del motor como indica la figura respetando la mano de manera que la rampa quede en el sentido de avance de la cremallera sobre el resorte de accionamiento. Luego desplazar el mismo hasta que el indicador de la placa encienda y en esta posición proceder a fijar firmemente el patín mediante tornillos al perfil de la cremallera. La misma operatoria deberá realizarse con el patín de apertura.. Una vez realizado esto verificar que el equipo detenga su marcha en ambos extremos. De ser necesario se deberá regular la ubicación de los patines sobre la cremallera moviendo estos en forma lateral hasta lograr que el equipo frene en el lugar deseado.



**6** En este paso se deberá grabar el tiempo de trabajo del equipo (para resguardar el motor ante una posible falla de los fines de carrera), para lo cual se procederá con el portón cerrado a pulsar por aproximadamente 2 seg el botón TCO (ver figura), hasta que el led 2 se encienda indicando de esta manera que la placa esta lista para comenzar a tomar el tiempo. Luego presionar un botón del control remoto y dejar que el portón comience a abrir y se detenga por el fin de carrera de apertura verificando a su vez que el Led 2 se apague

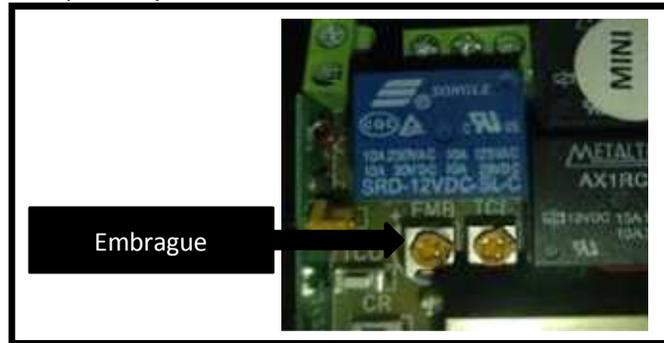


**7** En este paso se indicara como activar la desaceleración del motor antes de llegar a los extremos del portón. Si se desea una desaceleración al cierre del portón, se deberá cambiar de posición el dip número 3 y en caso de querer lo mismo en la apertura se deberá hacer lo mismo con el dip número 4 (ver figura). Estas desaceleraciones son automáticas y se calculan luego de haber cumplido correctamente con el paso anterior, caso contrario no funcionaran. Para regular la fuerza de la desaceleración, presionar el botón CR y con este presionado, pulsar repetidamente el pulsador TCO la cantidad de veces para el tipo de desaceleración indicada. La última pulsación debe ser mas larga. El LED va a parpadear tantas veces como se halla presionado el TCO. Las desaceleraciones van del número 2 al número 11. Cuanto mayor el número, mayor la fuerza de arrastre.



**8** En este paso se indicara como regular el embrague electrónico del sistema anti aplastamiento, el cual limita la corriente del motor una vez iniciado el movimiento del portón, para lo cual con el portón en marcha

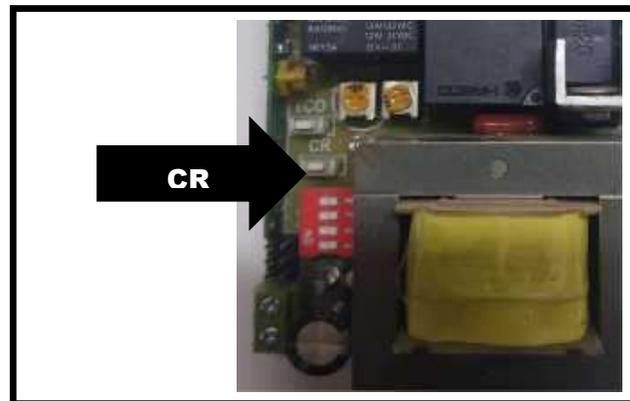
por medio del preset EMB (ver fig.) se regulara la fuerza. La potencia no deberá reducirse en forma exagerada para asegurar el correcto funcionamiento del equipo ante variaciones de la red de alimentación (220V) o cargas del portón efecto de la temperatura y dilatación de los metales



#### Grabado de Control Remoto.

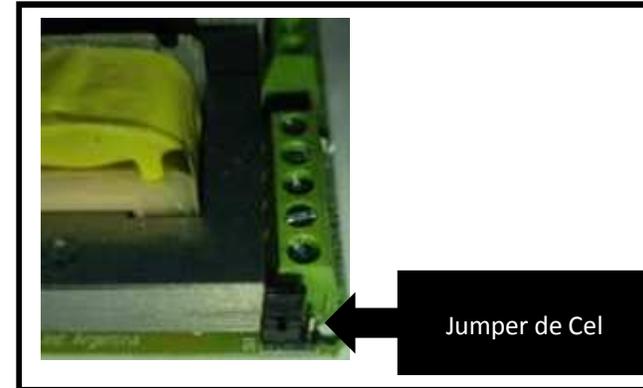
Para el grabado de controles remotos se procederá a oprimir el pulsador CR de la placa y con este oprimido ir grabando cada botón de control remoto (presionando el botón del control remoto y luego soltando el mismo) donde el led se apagara ante cada botón registrado. Luego de registrar el ultimo botón del transmisor soltar el pulsador CR.

Para borrar todos los códigos se deberá mantener oprimido el pulsador CR por más de 20 seg. sin ingresar códigos.



#### Programación de Funciones Opcionales

Este módulo además cuenta con una entrada para la conexión de una fotocelda o barrera. Si la misma es activada mientras se produce el cierre del portón, la central detendrá la marcha del portón y provocara la apertura del mismo. Para su utilización será necesario conectar entre el borne común y el borne Cel de la placa, un contacto NC de la celda (manejado por la fotocelda o barrera) y pasar el jumper Cel a la posición SI. (ver figura)



La función cierre automático del portón luego de una operación de apertura, se habilita con moviendo el dip 2.

El tiempo se puede regular entre 2 seg. y 5 minutos mediante el preset TCI.

El modulo cuenta además con funciones avanzadas como ser: Freno en sus distintos niveles, golpe de ariete, Arranque suave, Parada suave, Modo consorcio, Cierre por fotocelda, TCI, Reset de placa, salida de relé aux. en sus distintos modos (pasador, Cerradura, Semáforo y Luz de cortesía) para lo cual se solicita consultar la Web de la empresa [www.brumeclrl.com](http://www.brumeclrl.com) y obtener esquemas de conexionado y detalle de activaciones como así también las características técnicas más detalladas de los distintos modelos

**GARANTIA:** el equipo cuenta con 2 años de garantía de fecha de compra y firma de este manual.

Fecha de compra:

Firma y sello del Instalador: