



MANUAL DE INSTALACION TORO 1000

IMPORTANTE

Para el cumplimiento de la garantía es importante seguir y cumplir todos los pasos que se detallan en este manual de instalación.

1 Antes de comenzar con la instalación del motor verificar que el piso sea lo suficientemente firme nivelado y no tenga riesgo de inundaciones y en caso de que alguna de las anteriores no se dé, realizar una base de concreto.

También es necesario verificar que la hoja de portón mueva manualmente en todo su recorrido sin trabas para lo cual la guía deberá estar en todo su recorrido perfectamente recta y sin suciedades que obstaculicen el libre desplazamiento, y en caso de no cumplirse alguna de las anteriores se deberá reemplazar la guía o ruedas según sea necesario (se recomienda utilizar ruedas Bru-Mec canal tipo V).

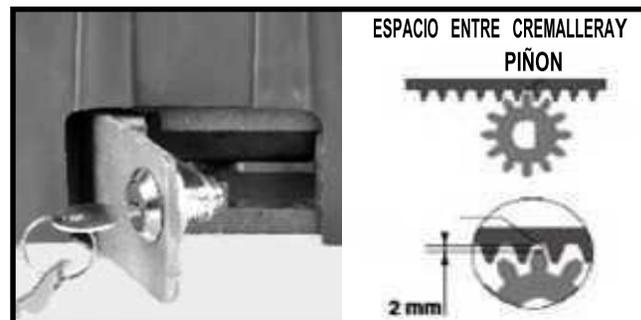
2 Colocar el equipo sobre la base de manera que el mismo quede a una distancia aproximada de 1.3 cm de la hoja del portón, manteniendo la alineación con el mismo.

Luego marcar las perforaciones en el concreto para la colocación de los tarugos provistos en el kit y proceder a atornillar el motor manteniendo la alineación.

3 Para fijar la cremallera colocar el equipo en modo manual, para lo cual se deberá girar con la llave el tambor de cerradura y abrir la puerta más de 90° (en caso de ser necesario sostener la misma para impedir que esta se cierre) permitiendo así el libre giro del piñón de salida.

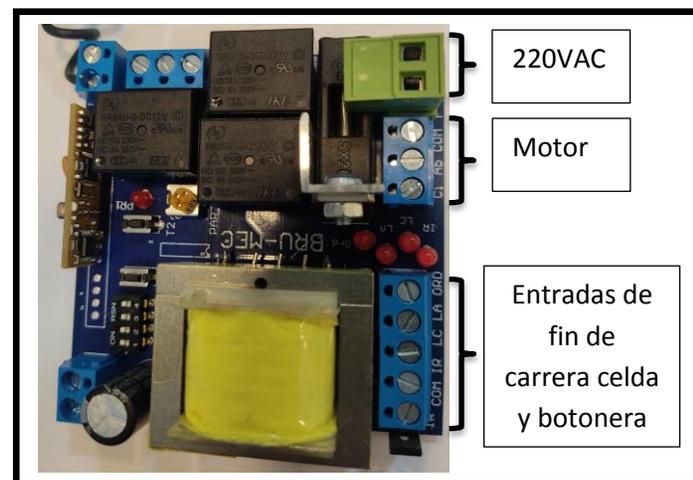
Luego abrir totalmente el portón y coloque la cremallera sobre el piñón manteniendo una luz de separación de 1.5mm aproximadamente entre el diente de la cremallera y el fondo del piñón, observando cuidadosamente que la alineación sea la correcta.

Este procedimiento debe repetirse con cada tramo de cremallera a instalar. En caso de que la cremallera sea más larga que el portón colocar un refuerzo diagonal en la parte que sobresale. Por otro lado que exista algún espacio entre la hoja del portón y la cremallera deberá ser corregido colocando suplementos entre dichas partes.



4 Una vez realizada la fijación del equipo y cremalleras, se procederá a alimentar el modulo con la tensión de línea (220V) mediante ficha suministrada, ubicando en portón en la mitad de su recorrido aprox..

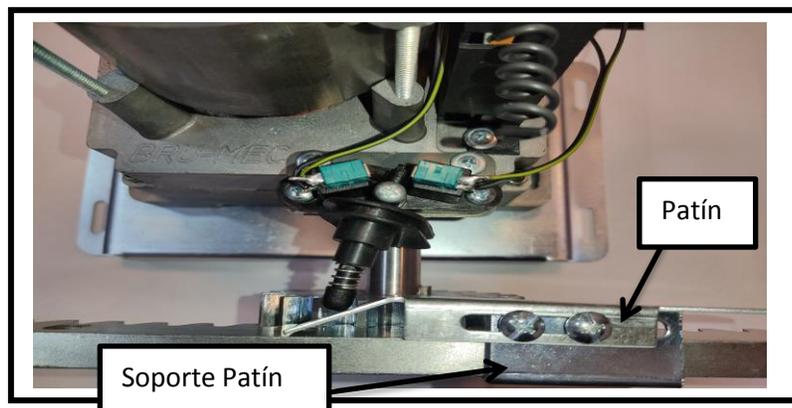
Verificar que al primer pulso del control remoto, el portón deberá abrir, caso contrario sacar la alimentación de línea e invertir los cables del motor dejando el común en su lugar (ver figura). En caso de que hubiera sido necesario invertir los cables de motor será necesario invertir también los cables del fin de carrera dejando el común en su lugar.



5

En este paso se indicará la correcta instalación de los patines de fin de carrera. Con el portón cerrado se deberá colocar un patín sobre la cremallera del motor como indica la figura respetando la mano de manera que la rampa quede en el sentido de avance de la cremallera sobre el resorte de accionamiento.

Luego desplazar el mismo hasta que el indicador de la placa encienda y en esta posición proceder a fijar firmemente el soporte de los patines mediante soldadura y luego ajustar el patín mediante tornillos para un ajuste más fino al perfil de la cremallera. La misma operatoria deberá realizarse con el patín de apertura. Una vez realizado esto verificar que el equipo detenga su marcha en ambos extremos. De ser necesario se deberá regular la ubicación de los patines sobre la cremallera moviendo estos en forma lateral hasta lograr que el equipo frene en el lugar deseado.



6

En este paso se deberá grabar el tiempo de trabajo del equipo (para resguardar el motor ante una posible falla de los fines de carrera), para lo cual se procederá primero a colocar el dip 3 en off.

Luego mantener presionado T1 por más de 6 seg. hasta que se encienda el LED, -Soltar T1, el portón comenzará a cerrar. Al llegar al límite de cierre LC se detendrá y comenzará a abrir. Dar una orden donde se quiera comenzar la desaceleración, el motor hará el primer paso de reducción de marcha. Dar otra orden donde se quiera comenzar el segundo paso de desaceleración. Dejar que el portón accione el límite de apertura LA, el motor se detendrá y cerrará automáticamente dando por finalizado el proceso.

7

En este paso se indicará como regular el embrague electrónico del sistema anti aplastamiento, el cual limita la corriente del motor una vez iniciado el movimiento del portón, para lo cual con el portón en marcha por medio del preset PAR se regulará la fuerza.

La potencia no deberá reducirse en forma exagerada para asegurar el correcto funcionamiento del equipo ante variaciones de la red de alimentación (220V) o cargas del portón efecto de la temperatura y dilatación de los metales

Grabado y borrado total de Control Remoto.

Pulsar T2, se encenderá el LED. A continuación, pulsar el botón del control remoto que se quiera grabar. El LED destellará y quedará encendido esperando grabar otros pulsadores de controles remotos. Para finalizar, pulsar T2 y el LED se apagará. Para grabar los botones de paso peatonal: Pulsar T2, se encenderá el LED. A continuación, presionar T1 y mantenerlo presionado. Mientras se mantiene pulsado T1, pulsar el botón del control remoto que se quiera grabar, el LED destellará y quedará encendido esperando grabar otros pulsadores. Para finalizar, pulsar T2 y el LED se apagará.

Borrado total de controles: Presionar y mantener pulsado T2 por más de 10 segundos, hasta que el LED destelle de manera intermitente, indicando el borrado correcto.

Programación de Funciones Opcionales

Este módulo además cuenta con una entrada para la conexión de una fotocelda o barrera. Si se utiliza barrera infrarroja, probar su funcionamiento interrumpiendo el haz y verificando que el led correspondiente en la placa se apague. El jumper IR debe quitarse. Si la barrera es interrumpida durante el cierre, el portón se detiene y vuelve a abrir.

Programación de funciones mediante DIP SWITCH

DIP1 ON- Limites NA OFF- Limites NC

DIP2 ON- Cierre automático desactivado OFF- Cierre automático activo

DIP3 ON- Función desaceleración desactivada OFF- Función desaceleración activada

DIP4 En modo cierre automático

ON – No admite orden mientras abre. Una orden durante la pausa pone a cero el temporizador. OFF – Una orden mientras abre detiene el motor. Una orden durante la pausa provoca el cierre.

DIP4 Si se está usando desaceleración

ON - Al llegar al límite o finalizar el tiempo de marcha comienza la reducción de velocidad

OFF - Reducción de velocidad de marcha solamente por tiempo, al llegar al límite de recorrido, detiene el portón. **Sin desaceleración**

ON - Memoriza tiempos parciales. Si abre 10 segundos y detiene el portón, cerrará 13 segundos

OFF - Siempre tiempo de marcha.

GARANTIA: el equipo cuenta con 2 años de garantía de fecha de compra y firma de este manual.

Fecha de compra:

Firma y sello del Instalador: